

H24

Lösungen zu Theoretische Mechanik - ~~Blatt 2~~

Das zur Kraft $F(x) = -kx + \alpha x^2$ gehörige Potential lautet: $V(x) = \frac{k}{2} x^2 - \frac{\alpha}{3} x^3$.

Extrema befinden sich bei: $x_1 = 0$; $x_2 = \frac{k}{\alpha}$.

Potential besitzt relatives Minimum bei $x_1 = 0$ und relatives Maximum bei $x_2 = k/\alpha$.

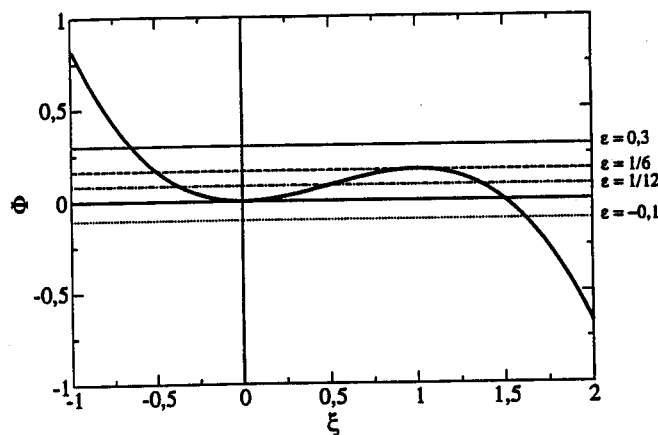
Es ist $V(x_1 = 0) = 0$ und $V(x_2 = k/\alpha) = V_{max} = k^3/6\alpha^2$ (siehe auch Abbildung 1).

Das Teilchen kehrt *nicht* wieder zum Ursprung zurück, falls seine Energie größer als V_{max} ist, also:

$$E = \frac{m}{2} v_0^2 \geq V_{max} = \frac{k^3}{6\alpha^2} \Rightarrow v_0 \geq +\sqrt{\frac{k^3}{3m\alpha^2}}$$

Im Falle des anderen Vorzeichens von v_0 kehrt das Teilchen nach Reflexion am Potential (bei einem $x < 0$) *einmal* zurück und läuft dann nach $+\infty$.

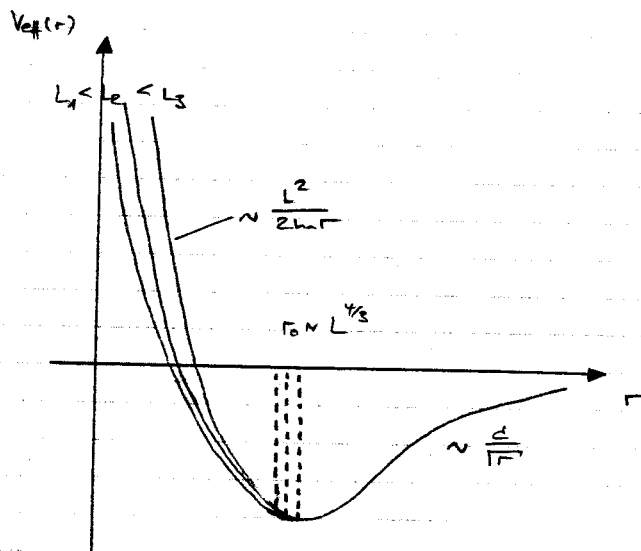
Darstellung von $V(x)$ in dimensionslosen Einheiten
 $\Phi(\xi)$



H25 - 1

- (a) V ist Zentralpotential \Rightarrow Drehimpuls ist Erhaltungsgröße!
 V ist zeitunabhängig \Rightarrow Energie ist Erhaltungsgröße!

(b)
$$V_{\text{eff}}(r) = \frac{L^2}{2mr^2} + V(r) = \frac{L^2}{2mr^2} - \frac{c}{\sqrt{r}} \quad , c > 0$$



- (c) Eine stabile Kreisbahn gibt es nur im Minimum des effektiven Potentials $V_{\text{eff}}(r)$.

$$\left. \frac{d}{dr} V_{\text{eff}}(r) \right|_{r=r_0} \stackrel{!}{=} 0 \quad \Rightarrow \quad -\frac{L^2}{mr^3} + \frac{1}{2} \frac{c}{r^{3/2}} \bigg|_{r=r_0} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} \frac{c}{r_0^{3/2}} = \frac{L^2}{mr_0^3} \quad \Rightarrow \quad r_0 = \left(\frac{2L^2}{mc} \right)^{2/3} = \sqrt[3]{\frac{4L^4}{m^2 c^2}}$$

- (d) keine Auslenkungen aus der Gleichgewichtslage r_0

\Rightarrow Taylor-Entwicklung des effektiven Potentials um r_0

$$V_{\text{eff}}(r) \bigg|_{r=r_0} = \frac{L^2}{2mr_0^2} - \frac{c}{r_0^{1/2}}$$

H25-2

$$\left. \frac{d}{dr} V_{\text{eff}}(r) \right|_{r=r_0} = -\frac{L^2}{mr^3} + \frac{1}{2} \frac{d}{dr} \frac{1}{r^{5/2}} \bigg|_{r=r_0} = 0$$

$$\left. \frac{d^2}{dr^2} V_{\text{eff}}(r) \right|_{r=r_0} = 3 \frac{L^2}{mr^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{dr} \frac{1}{r^{5/2}} \bigg|_{r=r_0} = 3 \frac{L^2}{mr_0^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{dr} \frac{1}{r_0^{5/2}}$$

Somit lautet für kleine Auslenkungen die Näherung an das Potential

$$V_{\text{eff}}(r) = \left(\frac{L^2}{2mr_0^2} - \frac{d}{r_0^{5/2}} \right) + \frac{1}{2} \left(3 \frac{L^2}{mr_0^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{r_0^{5/2}} \right) \cdot (r-r_0)^2 + \mathcal{O}(r^3)$$

Daraus ergibt sich die Kraft:

$$F_{\text{eff}}(r) = -\frac{d}{dr} V_{\text{eff}}(r) \approx - \left(3 \frac{L^2}{mr_0^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{r_0^{5/2}} \right) (r-r_0)$$

man stellt für die Bewegungsgleichung für kleine Auslenkungen

$$m\ddot{r} = F_{\text{eff}}(r) = - \left(3 \frac{L^2}{mr_0^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{r_0^{5/2}} \right) (r-r_0)$$

$$\tilde{r} = r-r_0 \quad \rightarrow \quad \dot{\tilde{r}} = \dot{r} \quad \Rightarrow \quad \ddot{\tilde{r}} = \ddot{r}$$

$$\Rightarrow \ddot{\tilde{r}} + \frac{1}{m} \left(3 \frac{L^2}{mr_0^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{r_0^{5/2}} \right) \tilde{r} = 0$$

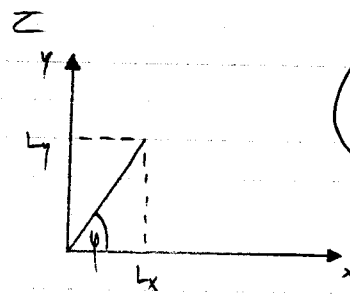
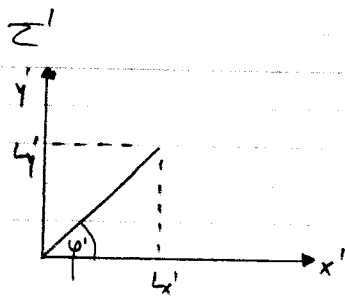
$$\Rightarrow \tilde{r}(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$$

$$\begin{aligned} \omega^2 &= \frac{1}{m} \left(3 \frac{L^2}{mr_0^4} - \frac{3}{4} \frac{d}{r_0^{5/2}} \right) = \frac{3}{mr_0^{5/2}} \left(\underbrace{\frac{L^2}{mr^{3/2}}}_{\frac{1}{2}d \text{ (siehe c)}} - \frac{1}{4}d \right) \\ &= \frac{3}{mr_0^{5/2}} \frac{1}{4}d > 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{3d}{4mr_0^{5/2}}}$$

Somit führt das Teilchen eine harmonische Schwingung um r_0 aus mit Frequenz ω :

$$r(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) + r_0$$



H26

Was der Länge L' mit in Z' , Z' bewegt sich mit Geschwindigkeit v in Z .

(a) Länge L' in Z' : $L = \sqrt{L_x'^2 + L_y'^2}$

Beim Übergang / Transformation in das Bezugssystem Z wird die x' -Komponente Lorentzkontrahiert, da $\vec{e}_{x'} \parallel \vec{v}$, die y' -Komponente bleibt unverändert, da $\vec{e}_{y'} \perp \vec{v}$

(und zwar mit der "üblichen Lorentzkontraktion")

$$\rightarrow L_x = \frac{1}{\gamma} L_x' \leq L_x', \quad L_y = L_y'$$

Somit erhält man für die Länge L im Bezugssystem Z :

$$L = \sqrt{L_x^2 + L_y^2} = \sqrt{\frac{1}{\gamma^2} L_x'^2 + L_y'^2} = \sqrt{\underbrace{L_x'^2 + L_y'^2}_{L'^2} - \beta^2 L_x'^2} \leq L'$$

(b) Der Winkel φ' in Z' ist gegeben über:

$$\varphi' = \arctan\left(\frac{L_y'}{L_x'}\right)$$

Mit obiger Beziehung ($L_x = \frac{1}{\gamma} L_x'$, $L_y = L_y'$) erhält man für den Winkel φ im Bezugssystem Z :

$$\varphi = \arctan\left(\frac{L_y}{L_x}\right) = \arctan\left(\frac{L_y'}{\frac{1}{\gamma} L_x'}\right) = \arctan\left(\gamma \cdot \frac{L_y'}{L_x'}\right) \geq \varphi'$$

[da $\gamma \frac{L_y'}{L_x'} \geq \frac{L_y'}{L_x'}$ und $\arctan(x)$ streng monoton steigend auf \mathbb{R}]