

# 12 Korrektur zu Mathematik für Physiker zum Dienstag, den 2.2.2010

## 12.1

$$f(\lambda, x) = \frac{\overbrace{\frac{\pi}{2} + \arctan(\lambda x)}^{x \rightarrow \infty \frac{\pi}{2}, x \rightarrow -\infty -\frac{\pi}{2}}}{\pi} = \begin{cases} \rightarrow 1 & (x \rightarrow \infty) \\ \rightarrow 0 & (x \rightarrow -\infty) \end{cases}$$

$$g(\lambda, x) = \frac{1 + \tanh(\lambda x)}{2}$$

$$\tanh(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}} = \frac{1 - e^{-2x}}{1 + e^{-2x}} \xrightarrow{x \rightarrow \infty} 1$$

$$\Rightarrow \frac{1 + \tanh(\lambda x)}{2} = \frac{1 + \frac{e^{2\lambda x} - 1}{e^{2\lambda x} + 1}}{2} = \begin{cases} 1 & (\lambda \rightarrow \infty)(x > 0) \\ 0 & (\lambda \rightarrow \infty)(x < 0) \end{cases}$$

b)

$$\text{für } x > 0: |f(\lambda, x) - 1| = \left| \frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} \arctan(\lambda x) \right| = \left| \frac{1}{\pi} (\arctan(\lambda x) - \frac{\pi}{2}) \right| = \frac{1}{\pi} \left| \frac{\pi}{2} - \arctan(\lambda x) \right| \geq \frac{1}{\pi} \int_{x\lambda}^{\infty} \frac{1}{2t^2} dt = -\frac{1}{2t\pi} \Big|_{x\lambda}^{\infty} = \frac{1}{2x\lambda}$$

$$|g(\lambda, x) - 1| = \left| \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \tanh(\lambda x) \right| = \frac{1}{2} |1 - \tanh(\lambda x)| = \frac{1}{2} \left| 1 - \frac{e^{x\lambda} - e^{-x\lambda}}{e^{x\lambda} + e^{-x\lambda}} \right| = \frac{e^{-x\lambda}}{e^{x\lambda} + e^{-x\lambda}} \leq e^{-2x\lambda}$$

## 12.2

oder:

$$e^x \geq 1 + x \Rightarrow \log(x + 1) \leq x$$

$$\log(x) = \frac{1}{\alpha} \log(x^{\alpha/2}) \leq \frac{2}{\alpha} \log(1 + x^{\alpha/2}) \leq \frac{2}{\alpha} x^{\alpha/2}$$

$$\frac{\frac{2}{\alpha} \log(x^{\alpha/2})}{x^{\alpha}} = \frac{\frac{2}{\alpha} x^{\alpha/2}}{x^{\alpha}} = \frac{2}{\alpha} x^{-\alpha/2} \rightarrow 0$$

b)

$$x^{\alpha} \log(x) \text{ mit } x = \frac{1}{t} \Rightarrow t^{-\alpha} \log\left(\frac{1}{t}\right) = -t^{-\alpha} \log(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$$

## 12.3

$$\begin{pmatrix} A & 0 \\ & B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & & \\ & I_{n-k} & \\ & & \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} I_k & \\ & B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A \cdot 1 & 1 \cdot 0 \\ 0 \cdot B & 1 \cdot B \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & B \end{vmatrix} = \det(A) \cdot \det(B) \quad (\text{Multilinearität der Determinante und Entwicklungssatz})$$

$\begin{vmatrix} A & 0 \\ C & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{vmatrix}$  durch Addition von Vielfachen der obersten k Zeilen kann C eliminiert werden ohne, dass die Determinante geändert wird. B bleibt dabei bestehen, da in den Spalten oberhalb von B nur Nulleinträge stehen.

Alternativ:

Ist Rang A=k  $\Rightarrow \begin{pmatrix} A \\ C \end{pmatrix} = k \Rightarrow$  die Zeilen von C lassen sich als Linearkombination der Zeilen von A darstellen.

## 12.4

$$p(\underbrace{p(v)}_{\in \text{Bild}p}) = p(v) \Rightarrow 0 = p(p(v)) - p(v) = p(\underbrace{p(v) - v}_{\in \text{Kern}})$$

$$\Rightarrow \forall v \in V : w = p(v) \in \text{Bild}p \quad \wedge \quad u = w - v \in \text{Kern}p, v = u + w$$

$$\Rightarrow v \in \text{ern}p \oplus \text{Bild}p$$

$$v \in \text{Bild}p \Rightarrow V = \text{Kern}p \oplus \text{Bild}p$$

$$\text{Sei } v \in \text{Kern}p \cap \text{Bild}p. \Rightarrow \exists w \in V | p(w) = v$$

$$\Rightarrow 0 = v = p(w) = p(p(w)) = p(v) = 0 (v \in \text{Kern}p)$$

$$\text{b) } p|_{\text{Bild}p} = \text{Id}|_{\text{Bild}p}; U = \text{span}\left\{ \begin{pmatrix} \cdot \\ \cdot \\ \cdot \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{R}^3$$

$$p \text{ Projektion, Bild } p = U, \text{Kern}p = \mathbb{R} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \text{span}\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$p \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} (v_3) = 0, \text{ also } p \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} (v_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, p \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} (v_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{In der Basis } \{v_1, v_2, v_3\} \text{ ist die Darstellungsmatrix von } p \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$x = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 \Rightarrow p(x) = \lambda_1 \underbrace{p(v_1)}_{v_1} + \lambda_2 \underbrace{p(v_2)}_{v_2} + \lambda_3 \underbrace{p(v_3)}_{v_3}$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} v_1 & v_2 & v_3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0,5 & -0,5 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 0,5 & 0,5 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0,5 & -0,5 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1,5 & 0,5 & 1 \end{array} \right)$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 + \lambda_2 \\ \lambda_1 - \lambda_2 \\ \lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

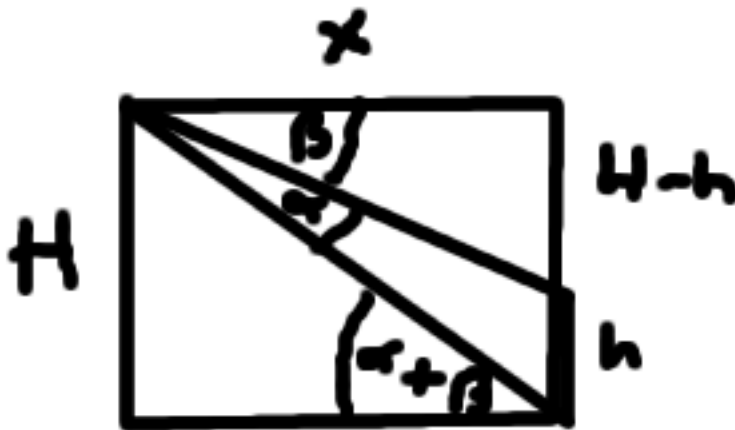
$$p \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = p(0,5v_1 + 0,5v_2 - 1,5v_3) = 0,5v_1 + 0,5v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1,5 \end{pmatrix}$$

$$p \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = p(0,5v_1 - 0,5v_2 + 0,5v_3) = 0,5v_1 - 0,5v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -0,5 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A_r = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1,5 & -0,5 & 0 \end{pmatrix}$$

$$p(x)x = A_r \cdot x$$

12.5



$$\begin{aligned} \tan(\alpha + \beta) &= \frac{H}{x}, \tan(\beta) = \frac{H-h}{x} \\ \Rightarrow \alpha &= \alpha + \beta - \beta = \arctan\left(\frac{H}{x}\right) - \arctan\left(\frac{H-h}{x}\right) \\ \frac{d\alpha}{dx} &= -\frac{1}{x} \left\{ \frac{H}{1+\left(\frac{H}{x}\right)^2} - \frac{H-h}{1+\left(\frac{H-h}{x}\right)^2} \right\} = 0 \\ \Leftrightarrow \frac{H}{1+\left(\frac{H}{x}\right)^2} &= \frac{H-h}{1+\left(\frac{H-h}{x}\right)^2} \Leftrightarrow \frac{1+\left(\frac{H}{x}\right)^2}{H} = \frac{1+\left(\frac{H-h}{x}\right)^2}{H-h} \\ \Rightarrow \frac{x^2 H^2}{H} &= \frac{x^2 + (H-h)^2}{H-h} \Rightarrow \frac{x^2}{H} - \frac{x^2}{H-h} = -H + (H-h) \\ \Rightarrow x^2 &= \frac{-h}{\frac{1}{H} - \frac{1}{H-h}} = \frac{-h}{\frac{H-h-H}{H(H-h)}} = H(H-h) \Rightarrow x = \sqrt{H(H-h)} \end{aligned}$$